

Características

Una única fila de imanes en modo autónomo hasta 32 niveles. Utiliza el mismo número de imanes que de niveles.

Permite tambien modo Esclavo (binario) desde una maniobra.

Tan sólo un hilo de señal a posicionales, hasta 100m.

A Literature and containing processing, making

Admite posicionales de cabina y de exteriores.

Puede utilizar cualquier posicional TASK, incluso con síntesis de voz y gong.

Entrada por tensión, optoacoplada, para conexión directa a la serie de puertas de cabina.

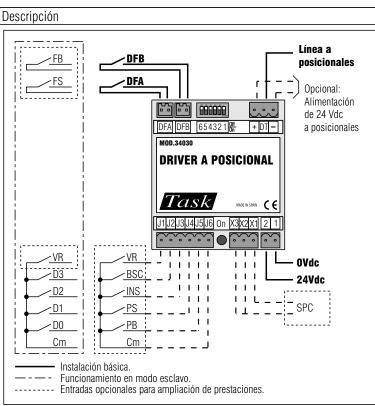
Fácil configuración con microswitches.

Ref. 30003.4035 como control autónomo a posicionales.

Ref. 30003.4030 como driver a posicionales.

DRIVER AUTÓNOMO/ESCLAVO DE POSICIONAL





30003.4035 Control autónomo a posicionales Task Incluye:

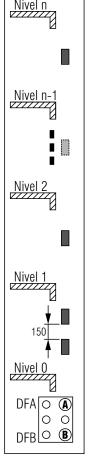
- 8 Imanes cerámicos
 - 1 Soporte para niveladores magnéticos
- 1 Nivelador DFA
- 1 Nivelador DFB
- 1 Equipo generador de señal a posicionales Task

30003.4030 Módulo driver a posicionales Task Incluye:

1 Equipo generador de señal a posicionales Task

		Configuración de los µswitch		
sw6	Off	Modo Autónomo		
	On		Modo Esclavo	
sw5	Off	Flechas movimiento	J1 como VR	
	On	Señal externa flechas	J1 como BSC	
sw4	Off	Inspección NA		
	On	Inspección NC		
sw3	Off	Sin Entreplanta		
	On	Con Entreplanta		
sw1	SW2	Configuración de "set"		
Off	Off	0		
On	Off	-1		
Off	On	-2		
On	On	1 (suma 1 a plantas positivas)		

	Nomenclatura		
	Modo Autónomo	Modo Esclavo	
1	Negativo de la alimentación a OVdc		
2	Positivo de la alimentación a 24Vdc		
X1	Común de Tensión de serie de puertas		
X2	Serie de puertas de cabina (48-60Vac)		
Х3	Serie de puertas de cabina (80-110Vac)		
DFA	Nivelador DFA (sup.)	FS Flecha de Subir	
DFB	Nivelador DFB (inf.)	FB Flecha de Bajar	
SPC	Tensión de Serie de Puertas de Cabina		
DT	Línea de Datos a Posicionales TASK		
J1	VR-Velocidad Rápida	VR / BSC (ver sw5)	
J2	BSC-Sobrecarga	D3	
J3	INS-Inspección	D2	
J4	PS-Presentido Subir	D1	
J5	PB-Presentido Bajar	D0	
J6	Común de señales de entrada		



Dibujado | Iker Eleta | 10-05-2011 | Comprobado | Pablo Casado | 12-05-2011 | Aprobado | Pablo Casado | 17-05-2011 | 38100